

## Série Oscillateurs

### Exercice 1

Un solide S de centre d'inertie G, de masse  $m = 0,1 \text{ kg}$ , fixé à un ressort de raideur  $k = 10 \text{ N.m}^{-1}$  coulisse sur une tige horizontale. On désigne par  $x(t)$  la position de G dans le repère  $(O, \vec{i})$  à l'instant  $t$ , O étant la position de G à l'équilibre.

On écarte S de sa position d'équilibre et on le lâche en lui donnant une vitesse initiale. L'unité de longueur est le mètre et l'unité de temps est la seconde ; on donne  $x(0) = 0,05\text{m}$  et  $\dot{x}(0) = -0,5\text{ms}^{-1}$ .

1) On néglige les frottements. On dit que S est un oscillateur mécanique libre non amorti.

a) Démontrer que l'équation horaire du mouvement de G est de la forme :  $x(t) = X_{\max} \cos(\omega_0 t + \varphi)$ .

b) Calculer  $X_{\max}$ ,  $\omega_0$ ,  $\varphi$  et la période  $T_0$  du mouvement.

c) Calculer la position et la vitesse de S à l'instant  $t = 5 \text{ s}$ .

d) tracer la courbe représentative (C) de l'élongation du mouvement de G.

2) Le mouvement de S est amorti par des frottements dont la force est proportionnelle à la vitesse du

mobile, le coefficient de proportionnalité  $f$  de cette force étant tel que :  $f^2 < 4mk$ . On dit que S est un oscillateur mécanique libre amorti.

a) justifier que l'équation différentielle du mouvement de l'oscillateur mécanique est alors

$$x'' + \frac{f}{m} x' + \frac{k}{m} x = 0$$

b) Démontrer que l'équation horaire du mouvement de G est de la forme :  $x(t) = \lambda e^{\alpha t} \cos(\omega t + \varphi)$

c) Calculer  $\lambda$ ,  $\alpha$ ,  $\omega$ ,  $\varphi$  et la pseudo période T du mouvement, sachant que  $f = 0,2 \text{ N/ms}$ .

d) Tracer la courbe représentative ( $\Gamma$ ) de l'élongation du mouvement de G.

### Exercice n°2

On considère un pendule élastique formé par un solide **(S)** de masse **m** et un ressort **(R)** à spires non jointives et de raideur **k**. Le pendule peut se déplacer sans frottement sur un plan horizontal. On note **x(t)** l'abscisse du centre d'inertie **G** du solide (**figure 1**).

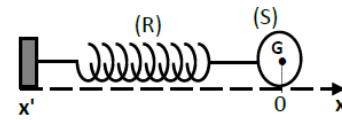


Figure 1

1/ Etablir l'équation différentielle à laquelle obéit l'élongation **x(t)**.

2/ La courbe de **figure 2** représente l'évolution de l'élongation en fonction du temps **x=f(t)**.

a- En exploitant cette courbe, écrire la loi horaire de l'élongation **x(t)**.

b- En déduire l'expression numérique de la vitesse instantanée **v(t)**.

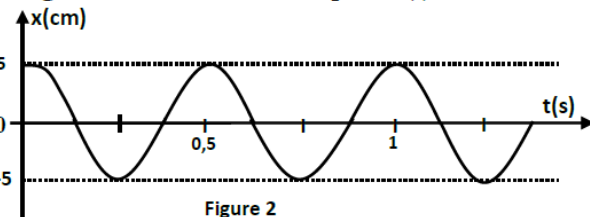


Figure 2

3/ Montrer que l'énergie mécanique **E** est constante au cours du temps.

4/ La courbe de la **figure 3** représente l'énergie potentielle **E<sub>pe</sub>** en fonction de l'élongation **x**.

a- Par exploitation de cette courbe, déterminer la valeur de **k**.

- En déduire la valeur de **m**.

c- Déterminer la valeur de la vitesse du solide à **v<sub>1</sub>** lorsqu'il passe par la position d'abscisse **x<sub>1</sub> = 4 cm** en se dirigeant vers le sens négatif.

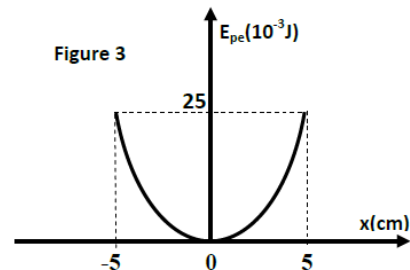


Figure 3

5/ Maintenant, le solide **(S)** est soumis à des forces de frottement dont la résultante  $\vec{f} = -h\vec{v}$  où **h** est une constante qui représente le coefficient de frottement.

a- L'équation différentielle du mouvement du solide (S) est :  $\frac{d^2x}{dt^2} + 4,96 \frac{dx}{dt} + 158,7x = 0$ .

Déterminer la valeur de **h**.

b- La courbe d'évolution de l'élongation **x** en fonction du temps est représentée par la **figure 4**.

**b<sub>1</sub>**- Nommer le régime d'oscillation.

**b<sub>2</sub>**- Calculer la variation de l'énergie mécanique du pendule entre les instants **t<sub>0</sub>=0s** et **t<sub>1</sub>=1s**.

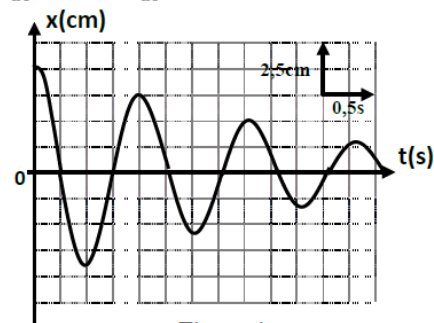
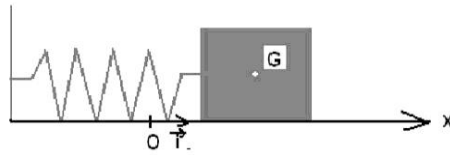


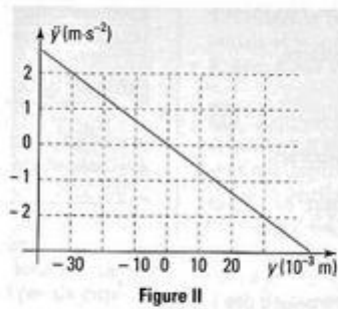
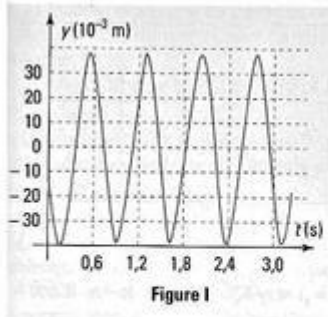
Figure 4

### Exercice 3

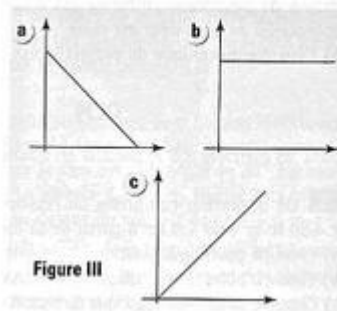
Un oscillateur non amorti est constitué d'un mobile de masse **m=220g** accroché à un ressort idéal, horizontal, de constante de raideur **k**. Un logiciel permet d'enregistrer les courbes ci-dessous. La trajectoire est portée sur un axe horizontal **y'y.** (= **x'x** sur le schéma)



1-La figure I représente la position  $y$  en fonction du temps  $t$  :  $(t,y)$ . Déterminer graphiquement la période  $T$  des oscillations et l'élongation  $y_m$  de  $y$ .



$$\ddot{y} = d^2y / dt^2$$



2-Montrer que l'équation différentielle peut s'écrire sous la forme :

$$m \cdot d^2y / dt^2 + k \cdot y = 0$$

3-La figure II représente  $(y, d^2y/dt^2)$ . Montrer que ce graphe est en accord avec l'équation différentielle vérifiée par  $y$ . Quelle valeur mesure-t-on avec le rapport  $k/m$  ?

4-Calculer la période propre  $T_0$  de l'oscillateur. Cette valeur est-elle compatible avec  $T$  trouvée dans la question 1- ?

5-Donner l'expression de l'énergie mécanique  $E_m$  du système {ressort-mobile} en fonction de la position  $y$  et de la vitesse  $(y') = dy/dt$  du point G.

6-Pour traduire la conservation de l'énergie mécanique, on peut utiliser les représentations des couples  $(t, E_m)$  et  $(y^2, y'^2)$ . Indiquer les deux représentations qui conviennent parmi les trois proposées ci-dessous. Préciser les portées sur les axes